

บทที่ 2 จลศาสตร์

(kinematics)

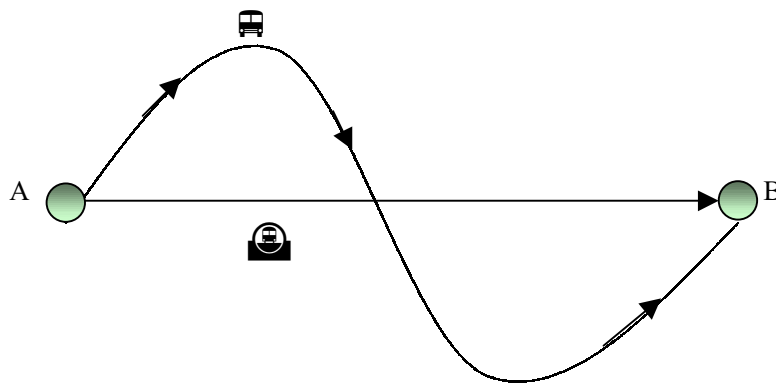
จลศาสตร์เป็นวิชาที่ศึกษาเกี่ยวกับการเคลื่อนที่ของวัตถุหรืออนุภาค โดยไม่คำนึงถึงสาเหตุของการเคลื่อนที่หรือผลของแรงที่กระทำ แต่จะศึกษาว่าวัตถุหรืออนุภาคนั้นเคลื่อนที่ได้อย่างไร โดยพิจารณาองค์ประกอบของการเคลื่อนที่ เช่น การกระจัด ความเร็วและความเร่ง ทั้งในกรณีของการเคลื่อนที่เป็นเส้นตรงและการเคลื่อนที่แบบวงกลมโดยใช้ระบบพิกัดฉาก (x, y, z) เป็นกรอบอ้างอิง

1. องค์ประกอบของการเคลื่อนที่


1.1 ระยะทางและการกระจัด

ระยะทาง (Distance) หมายถึงระยะจากจุดเริ่มต้นจนถึงจุดสุดท้ายของการเคลื่อนที่ของวัตถุตามเส้นทางการเคลื่อนที่นั้นๆ โดยเส้นทางการเคลื่อนที่อาจจะเป็นเส้นตรงหรือเป็นทางโค้งก็ได้ เนื่องจากระยะทางมีทิศทางไม่แน่นอนจึงจัดให้เป็นปริมาณสเกลาร์ มีหน่วยเป็นเมตร (m) แทนด้วย r


การกระจัด (Displacement) หมายถึงปริมาณการเปลี่ยนตำแหน่งของวัตถุจากตำแหน่งเริ่มต้นไปสู่ตำแหน่งสุดท้ายในแนวเส้นตรง โดยมีทิศทางตามทิศทางการเปลี่ยนตำแหน่งของวัตถุนั้น เนื่องจากการกระจัดเป็นปริมาณที่มีทั้งขนาดและทิศทาง การกระจัดจึงเป็นปริมาณเวกเตอร์ มีหน่วยเป็น m แทนด้วย \vec{r}



รูปที่ 2.1 แสดงเส้นทางการเคลื่อนที่ของวัตถุจาก A ไป B

จากรูป ระยะที่วัตถุเคลื่อนที่จาก A ไปยัง B ตามเส้นทางที่  เป็นการกระจัดจากจุด A ไปยังจุด B



ระยะที่วัตถุเคลื่อนที่จาก A ไปยัง B ตามเส้นทางที่  เป็นระยะทางจากจุด A ไปยังจุด B

1.2 อัตราเร็วและความเร็ว

อัตราเร็ว (Speed) ของอนุภาคหรือวัตถุใด ๆ แทนด้วยสัญลักษณ์ v หมายถึง อัตราส่วนระหว่างระยะทางที่วัตถุเคลื่อนที่ไปได้ในช่วงเวลาที่ใช้ในการเคลื่อนที่ โดยในช่วงเวลาหนึ่งอัตราเร็วอาจจะเพิ่มขึ้น หรือลดลงก็ได้ จึงแทนด้วยอัตราเร็วเฉลี่ย จะได้

$$v_{av} = \frac{r}{t} \quad (1)$$

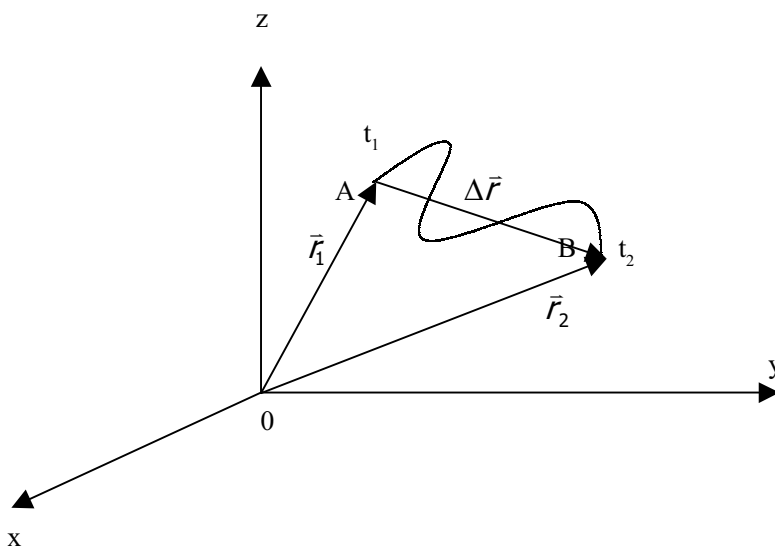
โดย v_{av} แทน อัตราเร็วเฉลี่ย มีหน่วยเป็นเมตรต่อวินาที (m/s)

r แทน ระยะทางที่วัตถุเคลื่อนที่ไปได้ มีหน่วยเป็น เมตร (m)

t แทน ช่วงเวลาที่วัตถุใช้ในการเคลื่อนที่ มีหน่วยเป็นวินาที (s)

ความเร็ว (Velocity) ของอนุภาคหรือวัตถุใด ๆ แทนด้วยสัญลักษณ์ \vec{v} หมายถึง อัตราส่วนระหว่างระยะกระจัดที่วัตถุเคลื่อนที่ไปได้กับในช่วงเวลาที่ใช้ในการเคลื่อนที่ มีหน่วยเป็นเมตรต่อวินาที แบ่งเป็น

1.2.1 ความเร็วเฉลี่ย (average velocity, \vec{v}_{av}) คือ การกระจัดที่เปลี่ยนไปในช่วงเวลาที่วัตถุเคลื่อนที่ กำหนดให้วัตถุเริ่มต้นอยู่ที่จุด A ในขณะเป็นเวลาเป็น t_1 เวกเตอร์ตำแหน่งของอนุภาคเป็น \vec{r}_1 โดยเป็นเวกเตอร์ตำแหน่งที่ลากจากจุด O ไปยังจุด A เมื่อเวลาผ่านไปเป็น t_2 วัตถุเคลื่อนที่ไปยังจุด B โดยมีเวกเตอร์ตำแหน่งเป็น \vec{r}_2 ดังรูป คำนวณหาค่าความเร็วเฉลี่ยได้โดย



รูปที่ 2.2 แสดงการกระจัดของวัตถุจากจุด A ไปยังจุด B

$$\vec{V}_{av} = \frac{\text{การกระจัดทั้งหมดที่วัตถุเคลื่อนที่}}{\text{ช่วงเวลาที่ใช้ในการเคลื่อนที่}}$$



ช่วงเวลาที่ใช้วัตถุใช้ในการเคลื่อนที่

$$\bar{v}_{av} = \frac{\bar{r}_2 - \bar{r}_1}{t_2 - t_1} = \frac{\Delta \bar{r}}{\Delta t} \quad (2)$$

โดย $\Delta \bar{r} = \bar{r}_2 - \bar{r}_1$ คือการขจัดที่วัตถุเคลื่อนที่จาก A ไป B มีหน่วยเป็น m
 $\Delta t = t_2 - t_1$ คือช่วงเวลาที่ใช้วัตถุเคลื่อนที่จาก A ไป B มีหน่วยเป็น s

ความเร็วตามสมการที่ 2 เป็นความเร็วเฉลี่ย เพราะการวัดระยะทางการเคลื่อนที่ของวัตถุหรืออนุภาคจาก A ไป B เป็นการวัดระยะกระจัดในแนวเส้นตรง แต่ในความเป็นจริงวัตถุหรืออนุภาคอาจจะเคลื่อนที่เป็นเส้นโค้งก็ได้ และความเร็วอาจจะสม่ำเสมอหรือไม่สม่ำเสมอก็ได้ ดังนั้นในการหาค่าความเร็วเฉลี่ยจะต้องหาจากการกระจัดกับเวลาทั้งหมด โดยความเร็วเฉลี่ยที่ได้นี้เป็นปริมาณเวกเตอร์ มีหน่วยเป็น m/s โดยมีทิศทางเดียวกับการกระจัดที่วัตถุหรืออนุภาคเคลื่อนที่

1.2.2 ความเร็วขณะใดขณะหนึ่ง (Instantaneous velocity) คือ ความเร็วเฉลี่ยที่พิจารณาในช่วงเวลาใดเวลาหนึ่งเท่านั้น โดยช่วงเวลาของการพิจารณาความเร็วนี้มีค่าน้อยมาก ($\Delta t \rightarrow 0$) หรืออาจกล่าวได้ว่าเป็นความเร็วเฉลี่ยในช่วงเวลาสั้น ๆ ($\lim_{\Delta t \rightarrow 0} \bar{v}_{av}$) โดยปกติจะเรียกความเร็วขณะใดขณะหนึ่งว่า ความเร็ว โดยถ้า \bar{v} แทนความเร็ว จะได้

$$\bar{v} = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \bar{v}_{av} = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta \bar{r}}{\Delta t}$$

ในทางคณิตศาสตร์ การหาลิมิตของ $\frac{\Delta \bar{r}}{\Delta t}$ เมื่อ $\Delta t \rightarrow 0$ คือการหาอนุพันธ์ของการกระจัดเทียบกับเวลาแทนด้วย $\frac{d\bar{r}}{dt}$ ดังนั้นจะได้ว่า

$$\bar{v} = \frac{d\bar{r}}{dt} \quad (3)$$

องค์ประกอบของการกระจัดและความเร็วของวัตถุใน 3 มิติ

ถ้าวัตถุเคลื่อนที่ใน 3 มิติ (ตามแกน x , y , z) จากความรู้เกี่ยวกับเวกเตอร์ตำแหน่งสามารถคำนวณหาการกระจัดและความเร็วของอนุภาคหรือวัตถุได้ดังนี้ ถ้า $\Delta \bar{r}$ แทนการกระจัดของวัตถุตามแกน (x , y , z) จะได้ว่า

$$\Delta \bar{r} = \bar{r}_2 - \bar{r}_1$$

ถ้า $\bar{r}_2 = r_{x2}\hat{i} + r_{y2}\hat{j} + r_{z2}\hat{k}$; $\bar{r}_1 = r_{x1}\hat{i} + r_{y1}\hat{j} + r_{z1}\hat{k}$ จะได้



$$\begin{aligned}
\Delta \vec{r} &= (r_{x2}\hat{i} + r_{y2}\hat{j} + r_{z2}\hat{k}) - (r_{x1}\hat{i} + r_{y1}\hat{j} + r_{z1}\hat{k}) \\
&= (r_{x2} - r_{x1})\hat{i} + (r_{y2} - r_{y1})\hat{j} + (r_{z2} - r_{z1})\hat{k} \\
\Delta \vec{r} &= r_x\hat{i} + r_y\hat{j} + r_z\hat{k} \quad (4)
\end{aligned}$$

โดยขนาดของ $\Delta \vec{r}$ แทนด้วย r คำนวณได้ดังนี้

$$r = \sqrt{r_x^2 + r_y^2 + r_z^2} \quad (5)$$

ทิศทางของการกระจัดของวัตถุ คำนวณได้จากโคไซน์บอกทิศทาง โดย

$$\theta_x = \cos^{-1} \frac{r_x}{r}, \quad \theta_y = \cos^{-1} \frac{r_y}{r}, \quad \theta_z = \cos^{-1} \frac{r_z}{r} \quad (6)$$

คำนวณหาค่าความเร็วของวัตถุได้ดังนี้

$$\begin{aligned}
\vec{v} &= \frac{d\vec{r}}{dt} \\
&= \frac{d}{dt} (r_x\hat{i} + r_y\hat{j} + r_z\hat{k}) \\
&= \frac{dr_x}{dt}\hat{i} + \frac{dr_y}{dt}\hat{j} + \frac{dr_z}{dt}\hat{k} \\
\vec{v} &= v_x\hat{i} + v_y\hat{j} + v_z\hat{k} \quad (7)
\end{aligned}$$

สมการที่ (7) แทนองค์ประกอบของความเร็วใน 3 มิติ โดยขนาดของ \vec{v} แทนด้วย v คำนวณได้ดังนี้

$$v = \sqrt{v_x^2 + v_y^2 + v_z^2} \quad (8)$$

ทิศทางของความเร็วของวัตถุ ที่ทำกับแกน x, y, z คำนวณได้จาก

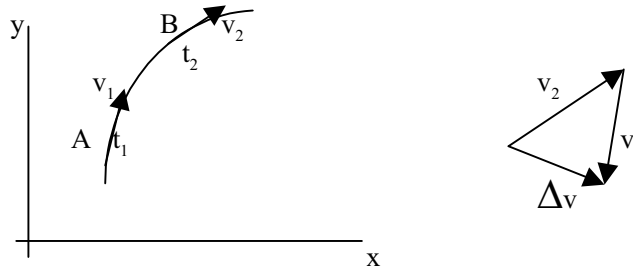
$$\theta_x = \cos^{-1} \frac{v_x}{v}, \quad \theta_y = \cos^{-1} \frac{v_y}{v}, \quad \theta_z = \cos^{-1} \frac{v_z}{v} \quad (9)$$

1.3 ความเร่ง (acceleration)

ความเร็วในการเคลื่อนที่ของวัตถุหรืออนุภาคเป็นปริมาณเวกเตอร์ซึ่งประกอบด้วยขนาดและทิศทาง การเปลี่ยนแปลงความเร็วอาจจะเปลี่ยนเฉพาะขนาดหรือทิศทางหรืออาจจะเปลี่ยนทั้งขนาดและทิศทางพร้อม ๆ กัน การเคลื่อนที่ที่ที่ความเร็วเปลี่ยนแปลงนี้ เรียกว่ามีการเกิดความเร่งขึ้น ดังนั้นความเร่งของวัตถุหรืออนุภาคคือการเปลี่ยนแปลงความเร็วของวัตถุเทียบกับเวลา เป็นปริมาณเวกเตอร์แทนด้วยสัญลักษณ์ \vec{a} มีหน่วยเป็นเมตรต่อวินาที² (m/s²) แบ่งเป็น



1.3.1 ความเร่งเฉลี่ย (average acceleration , \bar{a}_{av}) คือความเร็วของวัตถุหรืออนุภาคที่เปลี่ยนไปเทียบกับช่วงเวลาที่เปลี่ยนไปในการเคลื่อนที่ จากรูปที่ 2.3 อนุภาคหนึ่งกำลังเคลื่อนที่ไปตามระนาบ x, y โดยที่เวลา t_1 วัตถุอยู่ที่จุด A และมีความเร็ว v_1 เมื่อเวลาผ่านไปเป็น t_2 วัตถุอยู่ที่จุด B และมีความเร็ว v_2



รูปที่ 2.3 วัตถุเคลื่อนที่บนระนาบ x, y โดยที่จุด A มีความเร็ว v_1 และที่จุด B มีความเร็ว v_2 และรูปสามเหลี่ยมแสดงการเปลี่ยนแปลงความเร็ว $\Delta v = v_2 - v_1$

ดังนั้นความเร่งเฉลี่ยของวัตถุในการเคลื่อนที่จากจุด A ไปยัง B คำนวณได้ดังนี้

$$\bar{a}_{av} = \frac{\Delta \vec{v}}{\Delta t} = \frac{\vec{v}_2 - \vec{v}_1}{t_2 - t_1} \quad (10)$$

โดย $\Delta \vec{v}$ แทนความเร็วของวัตถุที่เปลี่ยนไป มีหน่วยเป็น m/s

Δt แทนช่วงเวลาที่เปลี่ยนไปในการเคลื่อนที่ของวัตถุ มีหน่วยเป็น s

1.3.2 ความเร่งขณะใดขณะหนึ่ง (instantaneous acceleration) คือความเร่งเฉลี่ยของวัตถุที่พิจารณาในช่วงเวลาใดเวลาหนึ่งเท่านั้น โดยช่วงเวลาที่พิจารณามีค่าน้อยมาก ($\Delta t \rightarrow 0$) ซึ่งเป็นการพิจารณาความเร็วของวัตถุที่จุดใดจุดหนึ่ง บางทีเรียกความเร่งขณะใดขณะหนึ่งว่า ความเร่งแทนด้วย \bar{a} ดังนี้

$$\begin{aligned} \bar{a} &= \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \bar{a}_{av} = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta \vec{v}}{\Delta t} \\ \bar{a} &= \frac{d\vec{v}}{dt} \end{aligned} \quad (11)$$

ถ้าวัตถุเคลื่อนที่ใน 3 มิติ จะได้ความเร่งของวัตถุเป็นดังนี้

$$\begin{aligned} \bar{a} &= \frac{d\vec{v}}{dt} \\ &= \frac{d}{dt} (v_x \hat{i} + v_y \hat{j} + v_z \hat{k}) \\ &= \frac{dv_x}{dt} \hat{i} + \frac{dv_y}{dt} \hat{j} + \frac{dv_z}{dt} \hat{k} \end{aligned}$$



$$\vec{a} = a_x \hat{i} + a_y \hat{j} + a_z \hat{k} \quad (12)$$

สมการที่ (12) แทนองค์ประกอบของความเร่งใน 3 มิติ โดยขนาดของ \vec{a} แทนด้วย a คำนวณได้ดังนี้

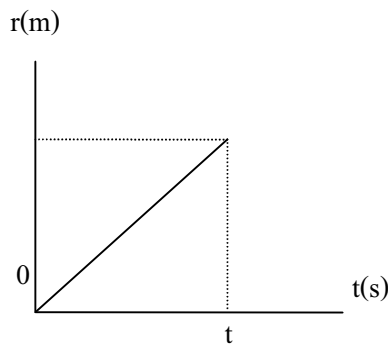
$$a = \sqrt{a_x^2 + a_y^2 + a_z^2} \quad (13)$$

ทิศทางของความเร่งของวัตถุ คำนวณได้จาก

$$\theta_x = \cos^{-1} \frac{a_x}{a}, \quad \theta_y = \cos^{-1} \frac{a_y}{a}, \quad \theta_z = \cos^{-1} \frac{a_z}{a} \quad (14)$$

1.4 การคำนวณหาการกระจัด ความเร็วและความเร่งโดยใช้กราฟ

ในบางกรณีลักษณะการเคลื่อนที่ของวัตถุอาจกำหนดในรูปแบบของกราฟ โดยจากกราฟที่กำหนดให้เป็นการพิจารณาการเคลื่อนที่ของวัตถุใน 1 มิติ (ตาม แกน x หรือ y) การหาค่าขนาดความเร็วเฉลี่ยอาจจะคำนวณได้จากความชันของกราฟระหว่างการกระจัดกับเวลาได้ ดังต่อไปนี้

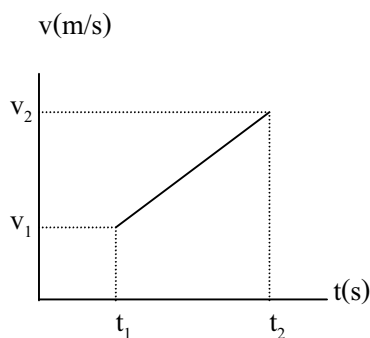


$$\vec{v}_{av} = \frac{\vec{r}_2 - \vec{r}_1}{t_2 - t_1} = \frac{\Delta \vec{r}}{\Delta t}$$

ดังนั้น

$$\boxed{v_{av} = \text{Slope ของกราฟ } r \text{ กับ } t} \quad (15)$$

และหาค่าขนาดความเร่งเฉลี่ยอาจจะคำนวณได้จากความชันของกราฟระหว่างความเร็วกับเวลาได้ ดังต่อไปนี้



$$\vec{a}_{av} = \frac{\Delta \vec{v}}{\Delta t} = \frac{\vec{v}_2 - \vec{v}_1}{t_2 - t_1}$$

$$\boxed{a_{av} = \text{Slope ของกราฟ } v \text{ กับ } t} \quad (16)$$

ระยะทางที่วัตถุเคลื่อนที่คำนวณได้จาก

$$\vec{r}_{av} = \frac{\Delta \vec{r}}{\Delta t} \quad \text{โดย } \Delta \vec{r} = v \Delta t$$

ดังนั้นจะได้

$$\boxed{r = \text{พื้นที่ใต้กราฟระหว่าง } v \text{ กับ } t} \quad (17)$$



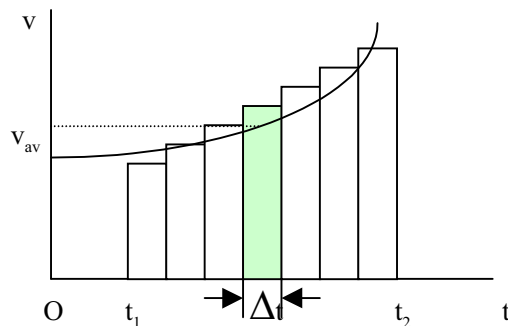
2. การเคลื่อนที่ (motion)

ในหัวข้อนี้ แบ่งการเคลื่อนที่ของวัตถุ ออกเป็น 3 กรณี คือ

- 2.1 การเคลื่อนที่ด้วยความเร่งไม่คงที่
- 2.2 การเคลื่อนที่ใน 1 มิติด้วยความเร่งคงที่
- 2.3 การเคลื่อนที่ใน 2 มิติ

2.1 การเคลื่อนที่ด้วยความเร่งไม่คงที่

จากที่กล่าวมาข้างต้นจะทราบความสัมพันธ์ระหว่างการกระจัด ความเร็ว และความเร่งของวัตถุ ทำให้สามารถวิเคราะห์การเคลื่อนที่ของวัตถุเมื่อความเร่งไม่คงที่ได้ดังนี้



ในขณะที่วัตถุเคลื่อนที่ความเร็วของวัตถุอาจมีค่าไม่คงที่โดยเปลี่ยนแปลงตามเวลา ดังกราฟซึ่งเป็นความสัมพันธ์ระหว่างความเร็วกับเวลา ดังนั้นในการพิจารณาการเคลื่อนที่ของวัตถุในช่วงเวลา t_1 ถึง t_2 ต้องแบ่งการพิจารณาออกเป็นช่วงเวลาน้อย ๆ (Δt) และคำนวณหาระยะกระจัดที่วัตถุเคลื่อนที่ได้ในช่วงเวลา Δt จาก $\Delta r = v_{av} \Delta t$ ซึ่งก็คือพื้นที่ใต้กราฟส่วนที่แรเงา แต่ถ้าต้องการหาระยะกระจัดทั้งหมดที่วัตถุเคลื่อนที่จะต้องหาพื้นที่ใต้กราฟทั้งหมดในช่วงเวลา t_1 ถึง t_2 โดยการแบ่งให้ช่วงเวลานั้น ๆ และบวกอย่างต่อเนื่องซึ่งก็คือการอินทิเกรตนั่นเอง ดังนั้น ถ้า $\vec{r}(t)$, $\vec{v}(t)$ แทนการกระจัด ความเร็วซึ่งเป็นฟังก์ชันที่เปลี่ยนแปลงตามเวลา จะได้ว่า

$$\vec{r} = \int_{t_1}^{t_2} \vec{v} dt \quad (18)$$

ในทำนองเดียวกันถ้าต้องการหาความเร็วของวัตถุ ในกรณีที่กำหนดความเร่งไม่คงที่โดยเปลี่ยนแปลงตามเวลา สามารถหาความเร็วได้จาก

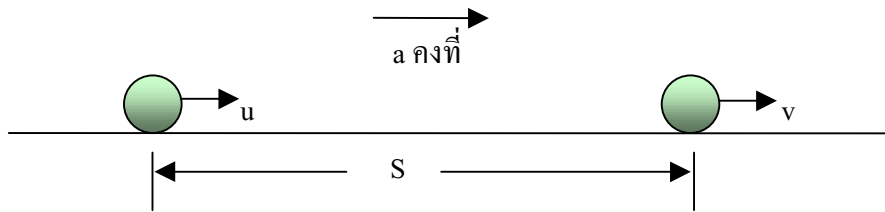
$$\vec{v} = \int_{t_1}^{t_2} \vec{a} dt \quad (19)$$



2.2.1 มิตินี้ด้วยความเร่งคงที่

2.2.1 การเคลื่อนที่ใน 1 มิติในแนวราบด้วยความเร่งคงที่ หมายความว่าอนุภาคหรือวัตถุเคลื่อนที่ไปด้วยความเร่งที่คงที่ทั้งขนาดและทิศทางในแกน x หรือแกน y (a_x คงที่ หรือ a_y คงที่)

กำหนดให้วัตถุเคลื่อนที่ในแนวเส้นตรงด้วยความเร่ง a คงที่ โดยเริ่มต้นวัตถุมีความเร็ว u เมื่อเวลาผ่านไป t วัตถุมีความเร็ว v โดยเคลื่อนที่ได้ทาง S



จากสมการที่ 11
$$a = \frac{dv}{dt}$$

โดยที่เวลา $t=0$ s ความเร็วของวัตถุเป็น u และที่เวลา $t=t$ s ความเร็วของวัตถุเปลี่ยนเป็น v และความเร่งของวัตถุมีค่าคงที่เท่ากับ a จะได้

$$\int_u^v dv = \int_0^t a dt$$

$$v - u = at$$

หรือ

$$v = u + at$$

(20)

คำนวณหาระยะขจัดที่วัตถุเคลื่อนที่ได้จากสมการที่ (3)

$$v = \frac{dr}{dt}$$

โดยที่เวลา $t=0$ s การกระจัดของวัตถุเท่ากับ 0 (วัตถุอยู่ที่จุดตั้งต้น) และที่เวลา $t=t$ s วัตถุเคลื่อนที่ได้การกระจัด S จะได้

$$\int_0^S dr = \int_0^t v dt$$

จากสมการที่ (20) แทนค่า v แล้ว อินทิเกรตทั้งสองข้างจะได้

$$\int_0^S dr = \int_0^t (u + at) dt$$

$$S = ut + \frac{at^2}{2}$$



หรือ

$$S = ut + \frac{1}{2}at^2 \quad (21)$$

สมการที่ 21 สามารถจัดรูปใหม่ได้ดังนี้

$$S = \frac{t}{2}(2u + at) = \frac{t}{2}(u + u + at)$$

จากสมการที่ (20) แทน $v = u + at$ ในสมการนี้จะได้

$$S = \frac{(u+v)t}{2} \quad (22)$$

จากสมการที่ (11) เขียนใหม่โดยใช้กฎลูกโซ่จะได้

$$a = \frac{dv}{dt} = \left(\frac{dv}{dx}\right)\left(\frac{dx}{dt}\right)$$
$$a = v \frac{dv}{dx}$$

โดยการกระจัดเริ่มต้นของวัตถุเท่ากับ 0 (วัตถุอยู่ที่จุดตั้งต้น) วัตถุมีความเร็วต้น u เมื่อวัตถุเคลื่อนที่ได้การกระจัด x วัตถุมีความเร็ว v

$$\int_u^v v dv = \int_0^x a dx$$

หรือ

$$v^2 = u^2 + 2as \quad (23)$$

สรุป การเคลื่อนที่ในแนวราบด้วยความเร่ง a คงที่ มีสูตรคำนวณ ดังนี้

$$v = u + at \quad \text{-(I)}$$

$$S = \left(\frac{u+v}{2}\right)t \quad \text{-(II)}$$

$$S = ut + \frac{1}{2}at^2 \quad \text{-(III)}$$

$$v^2 = u^2 + 2aS \quad \text{-(IV)}$$

ถ้าวัตถุเคลื่อนที่ในแนวราบด้วยความเร็วคงที่ แสดงว่า ความเร่งเป็นศูนย์ ($a = 0$) หาระยะทางที่วัตถุเคลื่อนที่ได้จาก

และความเร็วที่วัตถุเคลื่อนที่

$$\left. \begin{aligned} S &= vt \\ v &= \frac{S}{t} \end{aligned} \right\} (24)$$



2.2.2 การเคลื่อนที่ในแนวตั้งภายใต้แรงดึงดูดของโลก

การเคลื่อนที่แบบเส้นตรงใน 1 มิติ ในแนวแกน y ด้วยความเร่งคงที่ เช่นการโยนวัตถุขึ้นหรือปล่อยวัตถุให้ตกลงตามแนวตั้ง จะเกิดความเร่งของวัตถุที่หล่นลงสู่พื้นโลก ความเร่งดังกล่าวนี้เกิดจากแรงดึงดูดของโลกที่กระทำกับวัตถุ อันที่จริงแล้วแรงดึงดูดจะแรงเพิ่มไปกับมวลของวัตถุและการเคลื่อนที่ของวัตถุจะถูกต้านโดยอากาศ แต่ในที่นี้จะไม่คำนึงถึงมวลของวัตถุ และแรงต้านทานของอากาศโดยถือว่าไม่มีแรงใด ๆ มากระทำบนวัตถุนอกจากแรงดึงดูดของโลกเท่านั้น ถ้าให้ g แทนความเร่งเนื่องจากแรงดึงดูดของโลก โดยขนาดของความเร่ง g มีค่า 9.8 m/s^2 คงที่และทิศทางพุ่งสู่จุดศูนย์กลางของโลก ดังนั้นจากสมการที่ (20), (21) และ (23) โดย $a = g$ จะได้สมการในแนวตั้งการเคลื่อนที่ภายใต้แรงดึงดูดของโลก เป็นดังนี้ คือ

$$v_y = u_y + gt \quad (25)$$

$$S_y = u_y t + \frac{1}{2}gt^2 \quad (26)$$

$$v_y^2 = u_y^2 + 2gS_y \quad (27)$$

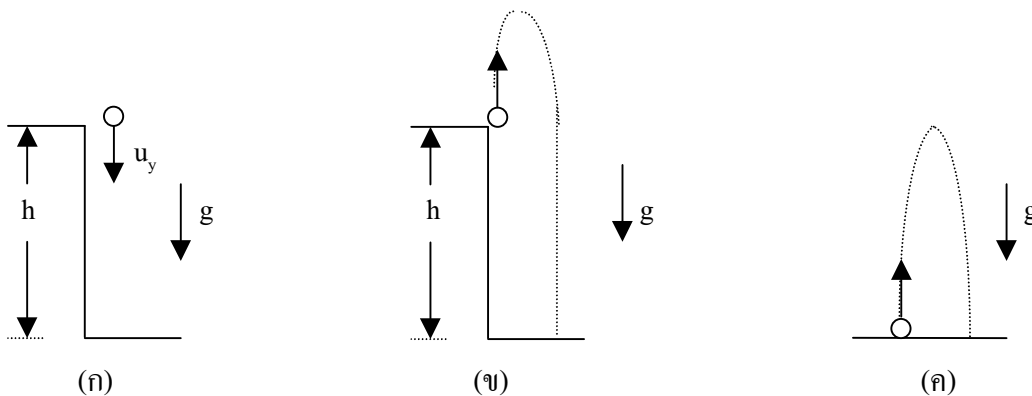
- โดยที่ v_y = ความเร็วของวัตถุในทิศตามแกน y มีหน่วยเป็น m/s
 u_y = ความเร็วต้นของวัตถุในทิศตามแกน y มีหน่วยเป็น m/s
 S_y = การขจัดของการเคลื่อนที่ในทิศตามแกน y มีหน่วยเป็น m
 t = เวลาที่วัตถุใช้ในการเคลื่อนที่ มีหน่วยเป็น s

เนื่องจากปริมาณ v_y, u_y, S_y และ g เป็นปริมาณเวกเตอร์ จึงต้องมีการกำหนดทิศทางเพื่อไม่ให้เกิดการสับสนในขั้นตอนการคำนวณ ดังนั้นในหนังสือเล่มนี้

กำหนดให้ เวกเตอร์ที่มีทิศเดียวกับ u_y ให้มีเครื่องหมาย บวก (+)

เวกเตอร์ที่มีทิศตรงข้ามกับ u_y ให้มีเครื่องหมาย ลบ (-)

ถ้า h ระยะกระจัดที่วัตถุเคลื่อนที่ (m) , g แทนความเร่งเนื่องจากแรงโน้มถ่วง (m/s^2) , v_y เป็นความเร็วปลายของวัตถุ (m/s)



รูปที่ 2.4 แสดงลักษณะการเคลื่อนที่แนวตั้งในแบบต่าง ๆ



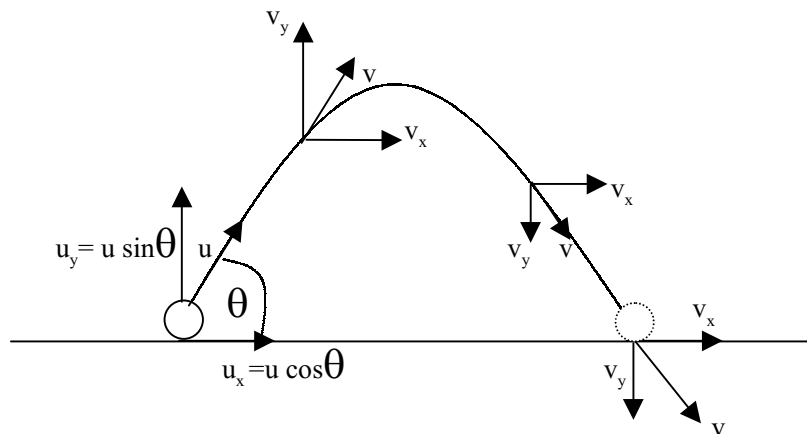
- (ก) จะได้ u_y เป็น + , g เป็น + และ S_y เป็น +
- (ข) จะได้ u_y เป็น + , g เป็น - และ S_y เป็น -
- (ค) จะได้ u_y เป็น + , g เป็น - และ S_y เป็น 0

2.3 การเคลื่อนที่ใน 2 มิติ แบ่งเป็น

2.3.1 การเคลื่อนที่แบบโปรเจกไทล์ (Projectile motion)

การเคลื่อนที่แบบโปรเจกไทล์เป็นการเคลื่อนที่ในลักษณะ 2 มิติ โดยมีเส้นทางการเคลื่อนที่ในระนาบ x, y ได้แก่ การเคลื่อนที่ของลูกบอลที่ขว้างออกไป การเคลื่อนที่ของลูกกอล์ฟ การกระโดดไกล เป็นต้น ดังนั้นในการเคลื่อนที่ลักษณะนี้สามารถแยกองค์ประกอบของการเคลื่อนที่ได้ 2 แนวคือ

1. องค์ประกอบของการเคลื่อนที่ในแนวแกน x หรือแนวราบ
2. องค์ประกอบของการเคลื่อนที่ในแนวแกน y หรือแนวตั้ง



รูปที่ 2.5 แสดงส่วนประกอบของการเคลื่อนที่แบบโปรเจกไทล์

จากรูปให้วัตถุเคลื่อนที่ด้วยความเร็วต้น u ในทิศทางมุม θ กับแนวราบดังรูป ความเร็วของวัตถุจะมี 2 แนว คือ ความเร็วในแนวราบซึ่งมีค่าคงที่ โดยถือว่าแรงต้านอากาศมีค่าน้อยมาก และความเร็วในแนวตั้งซึ่งมีค่าไม่คงที่เป็นผลเนื่องจากแรงดึงดูดของโลก ดังนั้นความเร็วลัพธ์ของวัตถุแต่ละตำแหน่งของการเคลื่อนที่จึงมีค่าต่างกัน ทำให้วัตถุมีวิถีการเคลื่อนที่เป็นทางโค้ง โดย

ความเร็วต้นของวัตถุในแนวราบ	$u_x = u \cos \theta$
ความเร็วต้นของวัตถุในแนวตั้ง	$u_y = u \sin \theta$

เนื่องจากความเร็วของวัตถุในแนวราบมีค่าคงที่ ดังนั้นในการหาค่าการกระจัดของวัตถุ คำนวณจาก



$$S_x = u_x t + \frac{1}{2} a_x t^2 \quad (28)$$

โดย a_x คือความเร่งของวัตถุในแนวราบ มีค่าเป็น 0 (∵ ความเร็วแนวราบคงที่) จะได้

$$S_x = u_x t \quad (29)$$

ในการเคลื่อนที่แนวตั้ง เนื่องจากวัตถุเคลื่อนที่ภายใต้แรงโน้มถ่วงของโลก ดังนั้นความเร่งของวัตถุในแนวตั้ง ก็คือความเร่งเนื่องจากแรงโน้มถ่วงนั่นเอง ($a_y = g$) โดยความเร็วของวัตถุจะเปลี่ยนแปลงตามเวลา จะได้

$$\left. \begin{array}{l} S_y = u_y t + \frac{1}{2} g t^2 \\ v_y^2 = u_y^2 + 2gS_y \\ v_y = u_y + g t \end{array} \right\} \quad (30)$$

และถ้าต้องการคำนวณหาความเร็วที่จุดใด ๆ ในการเคลื่อนที่แบบวิถีโค้งนี้ สามารถคำนวณได้จาก

$$v_{\text{ลัพธ์}} = \sqrt{v_x^2 + v_y^2} \quad (31)$$

จากรูป เมื่อแทนค่าความเร็วต้น $u_x = u \cos \theta$ และ $u_y = u \sin \theta$ ในสมการที่ (29) และ (30) จะได้

$$S_x = (u \cos \theta) t \quad \text{ดังนั้นจะได้} \quad t = \frac{S_x}{u \cos \theta}$$

$$S_y = (u \sin \theta) t + \frac{1}{2} (-g) t^2$$

เมื่อแทนค่า t ใน S_y จะได้

$$S_y = (u \sin \theta) \left(\frac{S_x}{u \cos \theta} \right) + \frac{1}{2} (-g) \left(\frac{S_x}{u \cos \theta} \right)^2$$

ดังนั้นจะได้ความสัมพันธ์ระหว่าง S_y และ S_x ดังนี้

$$S_y = (\tan \theta) S_x - \left(\frac{g}{2u^2 \cos^2 \theta} \right) S_x^2$$

จากสมการข้างต้นพบว่า S_y และ S_x มีความสัมพันธ์ในรูปของสมการพาราโบลา ($y = ax + bx^2$) ดังนั้นจึงกล่าวได้ว่า การเคลื่อนที่แบบวิถีโค้งเป็นโค้งพาราโบลา

2.3.2 การเคลื่อนที่แบบวงกลม

การเคลื่อนที่ใน 2 มิติที่สำคัญอีกแบบหนึ่งที่สำคัญ คือ การเคลื่อนที่แบบวงกลม เพราะในธรรมชาตินั้นมีวัตถุหลายชนิดที่ทำงานโดยการหมุนหรือการเคลื่อนที่เป็นวงกลมหรือส่วนหนึ่งของเส้นโค้ง เช่น การหมุนของล้อ งานเสียง การเลี้ยวของรถ การเคลื่อนที่ของอิเล็กตรอนในอะตอม ฯลฯ ดังนั้นจึงควรที่เราจะได้ศึกษาในรายละเอียดเกี่ยวกับปริมาณการเคลื่อนที่ต่าง ๆ ของวัตถุ โดย



เฉพาะอย่างยิ่งกรณีเส้นทางการเคลื่อนที่เป็นวงกลม เพื่อเป็นแนวทางในการศึกษาการเคลื่อนที่ในเส้นโค้งอื่น ๆ ต่อไป

การเคลื่อนที่แบบวงกลม คือ การเคลื่อนที่ของวัตถุที่มีแนวทางการเคลื่อนที่เป็นระยะทางครบรอบ โดยการเคลื่อนที่แบบนี้จะมีทั้งปริมาณเชิงมุมและปริมาณเชิงเส้นดังนี้ คือ

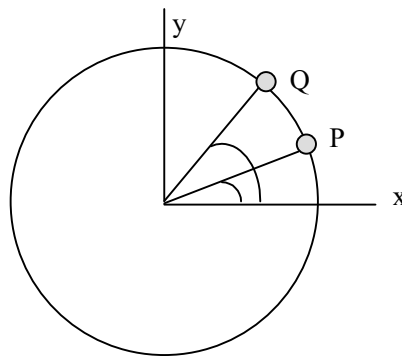
1. ปริมาณเชิงเส้น ได้แก่ การกระจัดเชิงเส้น (\vec{s}, \vec{r}), ความเร็วเชิงเส้น (\vec{v}) และความเร่งเชิงเส้น (\vec{a})
2. ปริมาณเชิงมุม ได้แก่ การกระจัดเชิงมุม (θ), ความเร็วเชิงมุม (ω) และความเร่งเชิงมุม (α)

ในส่วนของปริมาณเชิงเส้นได้กล่าวไว้ในตอนต้นของบทนี้แล้ว ดังนั้นจึงจะอธิบายเกี่ยวกับปริมาณเชิงมุมดังต่อไปนี้

1. การกระจัดเชิงมุม (θ)

การบอกตำแหน่งของวัตถุหรืออนุภาคในการเคลื่อนที่แบบวงกลมนี้ จะบอกด้วยมุมซึ่งวัดจากแกนอ้างอิงมุมจากจนถึงตำแหน่งที่วัตถุอยู่ โดยมุมสามารถคำนวณได้จากอัตราส่วนของความยาวส่วนโค้งต่อรัศมีของส่วนโค้ง เรียกมุมที่วัดได้ในหน่วยเรเดียนว่า **ตำแหน่งเชิงมุม**

โดยกำหนดให้เริ่มต้นที่เวลา t_0 วัตถุอยู่ที่จุด P โดยวัดจากแกน x ได้ส่วนโค้งยาว S_0 โดยระยะจากจุดศูนย์กลางการหมุนถึงตำแหน่งที่วัตถุอยู่ ซึ่งก็คือรัศมีของส่วนโค้งมีค่า R เมื่อเวลาผ่านไป t วัตถุเคลื่อนมาอยู่ที่จุด Q สามารถหาค่าตำแหน่งเชิงมุม θ_0 และ θ ของวัตถุที่จุด P และจุด Q ได้ดังต่อไปนี้



รูปที่ 2.6 แสดงการเคลื่อนที่ที่เป็นวงกลมของอนุภาค

ตำแหน่งเชิงมุมของอนุภาคที่จุด P $\theta_0 = \frac{S_0}{R}$ rad

ตำแหน่งเชิงมุมของอนุภาคที่จุด Q $\theta = \frac{S}{R}$ rad

ดังนั้นระยะกระจัดเชิงมุมที่อนุภาคเคลื่อนที่ได้



$$\Delta\theta = \theta - \theta_0 = \frac{S - S_0}{R} = \frac{\Delta S}{R} \quad \text{rad} \quad (32)$$

เมื่อ $\Delta\theta$ แทนการกระจัดเชิงมุม ของอนุภาคที่เคลื่อนที่จาก P ไปยัง Q โดยถ้าอนุภาคเคลื่อนที่ในทิศทวนเข็มนาฬิกา $\Delta\theta$ มีเครื่องหมายเป็นบวก(มุมเพิ่มขึ้น) และถ้าอนุภาคเคลื่อนที่ในทิศตามเข็มนาฬิกา $\Delta\theta$ มีเครื่องหมายเป็นลบ , ΔS คือ การกระจัดเชิงเส้นวัดตามเส้นรอบวงเมื่อ $dt \rightarrow 0$ จึงทำให้ความยาวส่วนโค้ง S นี้น้อยมากจนเป็นเส้นตรง

อัตราส่วนเปรียบเทียบระหว่างมุมในหน่วยของศากับเรเดียน(*radian* , *rad*) จะได้ว่า

$$360^\circ = 2\pi \text{ rad}$$

2. ความเร็วเชิงมุม ของอนุภาคหรือวัตถุใด ๆ แทนด้วยสัญลักษณ์ (ω) หมายถึง อัตราส่วนระหว่างการกระจัดเชิงมุมที่วัตถุเคลื่อนที่ในช่วงเวลาที่ใช้ในการเคลื่อนที่เป็นวงกลม มีหน่วยเป็นเรเดียนต่อวินาที แบ่งเป็น

1. ความเร็วเชิงมุมเฉลี่ย (average angular velocity , ω_{av}) คือการกระจัดเชิงมุมที่เปลี่ยนไปในช่วงเวลาที่วัตถุเคลื่อนที่เป็นวงกลม โดยจากรูปที่ 2.6 อนุภาคเคลื่อนที่จาก P ไป Q ได้การกระจัดเชิงมุม $\Delta\theta$ ดังนั้น ความเร็วเชิงมุมเฉลี่ย (ω_{av}) ของวัตถุ ในช่วงเวลา $t = t_0$ ถึง $t = t$ มีค่าดังนี้

$$\omega_{av} = \frac{\theta - \theta_0}{t - t_0} = \frac{\Delta\theta}{\Delta t} \quad \text{rad/s} \quad (33)$$

2. ความเร็วเชิงมุมขณะใดขณะหนึ่ง (Instantaneous angular velocity) คือ ความเร็วเชิงมุมเฉลี่ยที่พิจารณาในช่วงเวลาใดเวลาหนึ่งเท่านั้น โดยช่วงเวลาของการพิจารณาความเร็วนี้มีค่าน้อยมาก ($\Delta t \rightarrow 0$) หรืออาจกล่าวได้ว่าเป็นความเร็วเชิงมุมเฉลี่ยในช่วงเวลาสั้น ๆ ดังนั้น

$$\begin{aligned} \omega &= \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \omega_{av} = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta\theta}{\Delta t} \\ \omega &= \frac{d\theta}{dt} \quad \text{rad/s} \end{aligned} \quad (34)$$

ความเร็วเชิงมุมเป็นปริมาณเวกเตอร์ มีทิศทางไปตามแกนหมุน

ถ้าให้ $\theta = \frac{S}{R}$ แทนการกระจัดเชิงมุมที่อนุภาคเคลื่อนที่ แทนค่าในสมการที่ (34)

$$\begin{aligned} \omega &= \frac{d}{dt} \left(\frac{S}{R} \right) = \frac{1}{R} \frac{ds}{dt} \\ \omega &= \frac{v}{R} \quad \text{หรือ} \quad v = \omega R \end{aligned} \quad (35)$$



สมการที่ (35) แสดงความสัมพันธ์ระหว่างความเร็วในแนวเส้นสัมผัสกับความเร็วเชิงมุม และถ้าวัตถุเคลื่อนที่เป็นวงกลมครบ 1 รอบ ($\theta = 2\pi$ rad) ใช้เวลา 1 คาบ (T) จะได้ความเร็วเชิงมุมดังนี้

$$\omega = \frac{2\pi}{T} = 2\pi f \quad (36)$$

โดย T = คาบของการเคลื่อนที่ ซึ่งหมายถึงเวลาที่วัตถุเคลื่อนที่ครบ 1 รอบ มีหน่วยเป็นวินาที (s)

f = ความถี่ ซึ่งหมายถึงจำนวนรอบที่วัตถุเคลื่อนที่ได้ใน 1 วินาที มีหน่วยเป็นรอบ/วินาที (rev/s)

3. ความเร่งเชิงมุม (α) คือ อัตราการเปลี่ยนแปลงของความเร็วเชิงมุมในขณะที่วัตถุหรืออนุภาคเคลื่อนที่เป็นวงกลม มี 2 แบบคือ

3.1 ความเร่งเชิงมุมเฉลี่ย (α_{av}) คือ อัตราส่วนของความเร็วเชิงมุมที่เปลี่ยนไปต่อเวลาที่วัตถุใช้ในการหมุน

$$\alpha_{av} = \frac{\Delta\omega}{\Delta t} = \frac{\omega_2 - \omega_1}{t_2 - t_1} \quad \text{rad/s}^2 \quad (37)$$

3.2 ความเร่งเชิงมุมขณะใดขณะหนึ่ง (α) คือ ความเร่งเชิงมุมเฉลี่ยในช่วงเวลาสั้น ๆ หรืออาจกล่าวได้ว่าเวลาที่พิจารณาการเคลื่อนที่ของอนุภาคหรือวัตถุมีค่าน้อยมาก ($\Delta t \rightarrow 0$)

$$\begin{aligned} \alpha &= \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \alpha_{av} = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta\omega}{\Delta t} \\ \alpha &= \frac{d\omega}{dt} \quad \text{rad/s}^2 \end{aligned} \quad (38)$$

จากสมการ (35) $\omega = \frac{v}{R}$ แทนค่าใน (38)

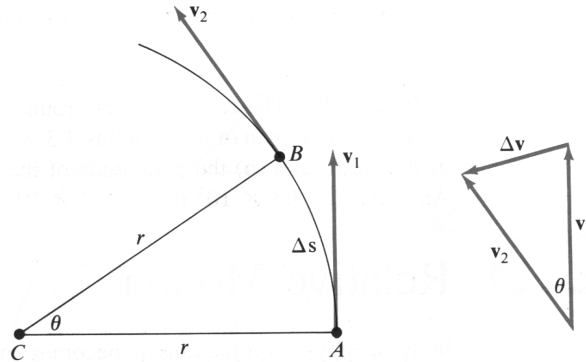
$$\begin{aligned} \alpha &= \frac{d}{dt} \left(\frac{v}{R} \right) = \frac{1}{R} \frac{dv}{dt} \\ \alpha &= \frac{a_T}{R} ; \quad a_T = \alpha R \end{aligned} \quad (39)$$

ในการเคลื่อนที่เป็นวงกลม ความเร่งในสมการที่ (39) นี้ มีทิศทางเดียวกับความเร็ว จึงเรียกความเร่งนี้ว่า ความเร่งในแนวเส้นสัมผัส (a_T)



4. ความสัมพันธ์ระหว่างความเร็วและความเร่งของการเคลื่อนที่แบบวงกลม

ในกรณีวัตถุเคลื่อนที่เป็นวงกลม ความเร่งในสมการที่ (39) มีทิศทางเดียวกับความเร็ว จึงเรียกความเร่งนี้ว่า ความเร่งแนวเส้นสัมผัส (a_t) ถ้าวัตถุเคลื่อนที่เป็นวงกลมด้วยอัตราเร็วคงที่ ความเร่งในแนวเส้นสัมผัสจะมีค่าเป็นศูนย์ ($a_t=0$) แต่ทิศทางของความเร็วเปลี่ยนแปลงตลอดเวลา ในการเคลื่อนที่ ดังนั้นความเร่งที่เกิดขึ้นเป็นความเร่งที่เกิดจากการเปลี่ยนทิศทางของความเร็ว โดยพิจารณาจากรูปที่ 2.7 ได้ดังนี้



รูปที่ 2.7

ในขณะที่อนุภาคหรือวัตถุเคลื่อนที่เป็นวงกลมจากจุด A ไปยังจุด B ในช่วงเวลา Δt จะมีส่วนโค้งยาว ΔS ใต้รองรับมุม θ ในช่วงเวลาที่เท่ากัน การเปลี่ยนแปลงของความเร็วซึ่งเกิดจากการเปลี่ยนทิศทางของความเร็ว โดย $\Delta v = v_2 - v_1$ (ขนาดความเร็ว v_2 และ v_1 เท่ากับ v) ถ้า Δt ที่พิจารณามีค่าน้อยมาก ΔS และ θ มีค่าน้อย ดังนั้นจะได้ Δv จะตั้งฉากกับ v_1 ทำให้ทิศทางของความเร็วที่เปลี่ยน (Δv) มีทิศทางพุ่งเข้าสู่จุดศูนย์กลางของวงกลม จาก $a = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta v}{\Delta t}$ ดังนั้นทิศทางของความเร่งจะมีทิศเข้าสู่จุดศูนย์กลางของวงกลมด้วย เรียกความเร่งนี้ว่าความเร่งสู่ศูนย์กลาง แทนด้วย a_c โดยขนาดของความเร่งพิจารณาจากการเปรียบเทียบมุม θ ของสามเหลี่ยมในรูปที่ 2.7 ดังนี้

$$\frac{\Delta S}{r} \approx \frac{\Delta v}{v}$$

$$\Delta v \approx \frac{\Delta S}{r} v$$

จาก $a = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta v}{\Delta t}$ ดังนั้นจะได้

$$a_c = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{v}{r} \left(\frac{\Delta S}{\Delta t} \right) = \frac{v}{r} \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \left(\frac{\Delta S}{\Delta t} \right)$$

$$a_c = \frac{v^2}{r} \quad (40)$$



สมการที่ (40) แทนขนาดของความเร่งสู่ศูนย์กลาง โดยทิศทางของความเร่งนี้จะมีทิศทางเข้าสู่จุดศูนย์กลางของวงกลม

แต่ถ้าวัตถุเป็นวงกลมรัศมี R ด้วยความเร็วไม่สม่ำเสมอจะมีการเปลี่ยนทั้งขนาดและทิศทางของความเร็วก็นำให้เกิดความเร่งทั้งสองแนวคือ ความเร่งสู่ศูนย์กลาง (a_c) และความเร่งแนวเส้นสัมผัส (a_T) ดังนั้นจะได้ความเร่งลัพธ์ (a) ที่เกิดขึ้นมีค่านวนได้ดังนี้

$$a = \sqrt{(a_T)^2 + (a_c)^2} \quad (41)$$

โดย

$$a_c = \frac{v^2}{R} \quad \text{มีทิศพุ่งเข้าสู่ศูนย์กลาง}$$

$$a_T = \alpha R \quad \text{มีทิศตามแนวเส้นสัมผัส}$$

เปรียบเทียบความสัมพันธ์ของปริมาณเชิงเส้น และ ปริมาณเชิงมุม ได้ในลักษณะเดียวกัน

	ปริมาณเชิงเส้น	ปริมาณเชิงมุม
	$v = \frac{dr}{dt}$	$\omega = \frac{d\theta}{dt}$
	$a = \frac{dv}{dt}$	$\alpha = \frac{d\omega}{dt}$
	$v = \int a dt$	$\omega = \int \alpha dt$
	$r = \int v dt$	$\theta = \int \omega dt$
การกระจัด	$r, s = \theta R$	$\theta = \frac{s}{R}$
ความเร็ว	$v = \omega R$	$\omega = \frac{v}{R}$
ความเร่ง	$a = \alpha R$	$\alpha = \frac{a}{R}$

5. สมการการเคลื่อนที่เชิงมุมเมื่อความเร่งเชิงมุมคงที่

กำหนดให้เริ่มต้นวัตถุเคลื่อนที่เป็นวงกลมด้วยความเร็วเชิงมุม ω_0 เมื่อเวลาผ่านไป t ความเร็วของวัตถุเป็น ω ได้การกระจัดเชิงมุม θ โดยความเร่งเชิงมุม α คงที่

จากสมการที่ (38)

$$\alpha = \frac{d\omega}{dt}$$

$$\int_{\omega_0}^{\omega} d\omega = \int_0^t \alpha dt$$

$$\omega - \omega_0 = \alpha (t - 0)$$

$$\omega = \omega_0 + \alpha t$$

(42)



จากสมการที่ (34) $\omega = \frac{d\theta}{dt}$ แทนค่าในสมการที่ (42) จะได้

$$\frac{d\theta}{dt} = \omega_0 + \alpha t$$

$$\int_0^\theta d\theta = \int_0^t (\omega_0 + \alpha t) dt$$

$$\theta = \omega_0 t + \frac{1}{2} \alpha t^2 \quad (43)$$

จาก $\alpha = \frac{d\omega}{dt} = \frac{d\omega}{d\theta} \cdot \frac{d\theta}{dt} = \omega \frac{d\omega}{d\theta}$ (จากกฎลูกโซ่)

$$\alpha = \omega \frac{d\omega}{d\theta}$$

$$\int_{\omega_0}^{\omega} d\omega = \int_0^\theta \alpha d\theta$$

$$\frac{\omega^2}{2} - \frac{\omega_0^2}{2} = \alpha(\theta - 0)$$

$$\omega^2 = \omega_0^2 + 2\alpha\theta \quad (44)$$

การเคลื่อนที่ในแนวราบด้วยความเร่ง a คงที่	การเคลื่อนที่ในแนวราบด้วยความเร่ง α คงที่
$v = u + at$	$\omega = \omega_0 + \alpha t$
$s = \left(\frac{u+v}{2}\right)t$	$\theta = \left(\frac{\omega_0 + \omega}{2}\right)t$
$s = ut + \frac{1}{2}at^2$	$\theta = \omega_0 t + \frac{1}{2}\alpha t^2$
$v^2 = u^2 + 2as$	$\omega^2 = \omega_0^2 + 2\alpha\theta$

